



本図はモータ位置 Lタイプを示す。
 < > 外寸法はB=100~350を示す。
 < > 内寸法はB=400~600を示す。

例) GLV 30 - 1.5 C (F 90 - 2 A 18) L - G

形式: GLV 30 (呼称ベルト幅 cm), 1.5 (機長 m), C (駆動部位置), (F 90 - 2 A 18) (モータ位置), L (ベルト色), G (ベルト色)

駆動部位置: C:センタドライブ

モータ位置: R:進行方向右側, L:進行方向左側

ベルト色: G:黒, クリーン, W:白, X:その他

モータ位置: R:進行方向右側, L:進行方向左側

ベルト速度 (m/min): 18

周波数: A:50Hz, B:60Hz

電源: 1:単相100V, 2:単相200V, 3:三相200V

モータ出力: 90:90W

		仕 様									
形式表示略号	GLV10	GLV15	GLV20	GLV25	GLV30	GLV35	GLV40	GLV50	GLV60		
呼称ベルト幅: B (mm)	100	150	200	250	300	350	400	500	600		
実ベルト幅: B0 (mm)	95	145	195	245	295	345	395	495	595		
機 幅: W (mm)	140	190	240	290	340	390	460	560	660		
機 長	Min 0.5m (脚取付不可), 0.8m ~ 6.0m (0.1m毎)										
機 高	Min 400mm (脚付)										
機 送 能 力	20 kg/全長 (機幅・機長・傾斜角度により搬送能力は変化します。) ※条件によりMax 30kg/全長 (水平搬送時) 不可可能です。										
ベ ル ト 速 度	Max 28m/min (50Hz時) [インバータ 60Hz設定にて, 約32m/minまで選定アップ可]										
電 源 (AC)	単相 100V, 単相 200V, 三相 200V (定速は三相 200Vのみ)										
モ ー タ	90W 中空軸モータ										
ベ ル ト	ポリウレタン 緑色: 長さ (mm) = 2xL + 230 (機長 0.5 ~ 3.0) 長さ (mm) = 2xL + 220 (機長 3.01 ~ 6.0)										
フ レ ー ム	アルミ押出材 H=30										

機 長: L (mm)	DL寸法
500 ~ 799	130
800 ~ 999	230
1000 ~ 1600	380
1601 ~ 6000	580

(GL - 2011 ~ 2014)
 注) 1. 脚取付位置はフレームユニット (GLV - 2011 ~ 2014) を参照します。
 2. 定速時 (三相 200V, インバータなし) は, モータリード線差し (300mm) となります。

品番	名 称	数量	(標準図面番号)
5	インバータユニット	1	GL-9001
4	ベルト	1	
3	フレームユニット	1	B=350以下: GL-2011~2014 B=400以上: GLV-2011~2014
2	ヘッド, テールユニット	2	B=350以下: GLV-2001 B=400以上: GLV-2002
1	ドライブユニット	1	GL-2001

種別: 軽搬送 ベルトコンベヤ (機種: ドライブ区分)

シリーズ: エスコン ミニ シリーズ (SCALE: 1:10)

本体組立図 (90W)

本CADデータを使用される場合は、仕様表・注記を必ずご確認ください。

三機工業株式会社 SANKI ENGINEERING CO., LTD. TOKYO JAPAN

標準図面番号: GLV - 1001 -

訂正: b