



<形式記号記入欄>

例: SMJR 20 - 0.35 (D 13 - 2 A 20) R - G

機種名
 呼称ベルト幅 B (cm)
 呼称機長 L (m)
 モータ区分
 D: ブラシレスモータ
 C: 一定速モータ
 モータ出力
 例 13:130W
 周波数
 A: 50Hz
 B: 60Hz
 電源表示
 1: 単相100V (差し込みコンセントプラグ)
 2: 単相200V (端子 丸端子)
 3: 三相200V (端子 丸端子処理)
 0: 異電圧 (端子 丸端子処理)
 ベルト色
 G: 標準 グリーン
 W: 標準 ホワイト
 X: その他
 チェンカパー位置・ベルト進行方向
 R: 右・正転 RB: 右・逆転
 L: 左・正転 LB: 左・逆転
 呼称速度 (m/min)
 可変速の場合は、最高速度を表示

呼称ベルト幅 B	150	200	250	
実ベルト幅	140	190	240	
フレーム幅 W	190	240	290	
モータ 出っ張り量 M0				
	/60W			
	130/90W	13		

- 注1) 上表のモータ出っ張り量は、下記条件となっています。
 ・フレーム端部からの出っ張り量で、<変速/定速>となっています。
 ・速度は、標準速度(減速比: 1/18)の時のものを表示してあります。
 ・減速比が1/18以上の場合、モータ出張量が上表の値より大きくなる場合があります。
 2) 最短機長はB×1.5とする。
 3) 変速は、ブラシレスモータ変速となります。

コンベヤベルト標準長さ計算式 $L = 2L + 250$

3	フレーム	1			SZ-2012
2	ローラエッジユニット	2			SMR-5511
1	ドライブユニット	1			SMJ-1712
品番	名称	数量	(標準図面番号)		
種別	軽搬送 ベルトコンベヤ	機種 (ドライブ) 区分	SMJR形 (L=310~364)		
シリーズ	イスコン ミニ シリーズ	SCALE	本体組立図 (B=150~250)		
	本CADデータを使用される場合は、仕様表・注記を必ずご確認ください。				
	三機工業株式会社 SANKI ENGINEERING CO.,LTD TOKYO JAPAN			標準図面番号	訂正
	SMJR - 1703 -				f