

<仕様記入欄>

運搬物	
品名	
外形寸法	
単品重量 kg/ヶ	
全重量 kg/全長	
コンベヤベルト	T5A01PP- <input type="text"/> -10-E (ハバジツト) 歯数を記入
オプション (脚・ガイド等)	

備考
コンベヤベルト標準歯数計算式
 $T = (2L + 195) / 5$

コンベヤ速度/定速・インバータ変速(三相 200Vモータ)

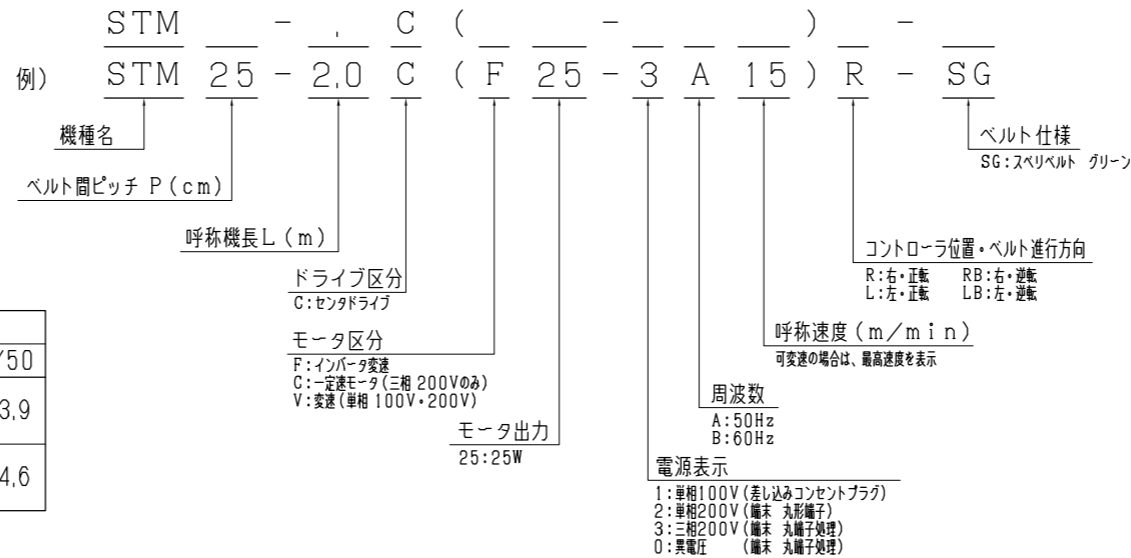
コンベヤ速度 (m/min)	標準外		減速比							
	1/5	1/7.5	1/10	1/12	1/15	1/20	1/25	1/30	1/40	1/50
インバータ変速時 50Hz時	39.0	26.0	19.5	16.2	13.0	9.7	7.8	6.5	4.8	3.9
60Hz時	46.5	31.0	23.2	19.3	15.5	11.6	9.3	7.7	5.8	4.6

コンベヤ速度/変速(単相 100V・200Vモータ)

コンベヤ速度 (m/min)	標準外		減速比							
	1/5	1/7.5	1/10	1/12	1/15	1/20	1/25	1/30	1/40	1/50
変速 50Hz時	42.0	28.0	21.0	17.5	14.0	10.5	8.4	7.0	5.2	4.2
変速 60Hz時	51.0	34.0	25.5	21.2	17.0	12.7	10.2	8.5	6.8	5.1

ベルト間ピッチ:P	170	180	190	200	210	220	230	240	250	260	270	280	290	300	310	320	330	340	350
機幅:W1	190	200	210	220	230	240	250	260	270	280	290	300	310	320	330	340	350	360	370
フレーム内幅:W2	150	160	170	180	190	200	210	220	230	240	250	260	270	280	290	300	310	320	330

<形式記号記入欄>



機長:L	DL	脚数量	
500~799	150	取付不可	
800~1200	325	2脚	
1201~1500	500		
1501~2000	600	3脚	
2001~3000			

注) 1.コントローラ・インバータ及び取付位置は、機長構成図(STM-1011)を参照。

品番	名称	数量	(標準図面番号)
6-2	インバータユニット	1	STM-9002
6-1	コントローラユニット	1	STM-9001
5	脚ユニット	表記(オプション)	STM-7001・7002
4	ベルト	2 購入品	
3	ヘッド・テールユニット	2	STM-2021
2	フレームユニット	1	STM-2011~2014
1	ドライブユニット	1	STM-2001

種別	アルミ製軽搬送コンベヤ	機種(ドライブ)区分	STM形(センタドライブ)
シリーズ	エスコンミニ	SCALE	1:6
		本体組立図	

⚠ 本CADデータを使用される場合は、仕様表・注記を必ずご確認ください。