



本図はモータ位置Lタイプを示す。

<形式記号記入欄>

例) WQV 30 - 1.5 C ( F 90 - 2 A 18 ) L - BG - H75

形式  
呼称ベルト幅 (cm)  
機長 (m)  
駆動部位置  
C: センタドライブ  
モータ区分  
F: インバータ変速  
C: 定速 (三相 200Vのみ)  
周波数  
A: 50Hz B: 60Hz  
電源  
1: 単相100V 2: 単相200V 3: 三相200V  
モータ出力  
90: 90W  
機高: H (cm)  
40~(5cm幅)~120  
ベルト仕様  
BG: 標準 クリーン  
BW: 標準 ホワイト  
※上記以外の仕様はカタログまたはWEBの仕様ページを参照  
モータ位置  
R: 進行方向右側 L: 進行方向左側  
ベルト速度 (m/min)

仕 様							
形式表示略号	WQV10	WQV15	WQV20	WQV25	WQV30	WQV35	WQV40
呼称ベルト幅 (mm)	100	150	200	250	300	350	400
実ベルト幅 (mm)	95	145	195	245	295	345	395
機 幅 (mm)	140	190	240	290	340	390	460
機 長	0.8 ~ 3.0m						
機 高	Min 400mm (脚付)						
搬 送 能 力	15 kg/全長						
ベルト速度	Max 32m/min (60Hz時)						
電 源 (AC)	単相100V, 単相200V, 三相200V						
モ ー タ	90w 中空軸/防水 (IP65)						
ベ ル ト	白色/抗菌 長さ (mm) = 機長 2000以下: 2xL+270 10x3 Vサン付 機長 2000超: 2xL+255 10x3 Vサン付						
フ レ ー ム	SUS304研磨品 H=60						
脚	丸パイプ (φ48.6)						

注1. ( )内数量は機長: 2000を超える場合の数量

8	スナブプーリ	2 (1)			WQV-2017
7	脚連結ユニット	1式			WQV-7003
6	脚ユニット	2			WQV-7001
5	インバータユニット	1			WQV-9001
4	ベルト	1			
3	ヘッド, テールユニット	2			WV- 2001
2	フレーム	1			WQV-1011~1013
1	ドライブユニット	1			W- 2001
品番	名 称	数量	(標準図面番号)		

種別	ステンレス製軽搬送コンベヤ	機種 (ドライブ区分)	WQV形 (センタドライブ) (B=100~400・L=1000~)
シリーズ	KIREI	SCALE	全体組立図

⚠ 本CADデータを使用される場合は、仕様表・注記を必ずご確認ください。